

SENSOR DE SEGURIDAD SWING PREMIUM



MANUAL DE CONFIGURACIÓN

Correo electrónico:
info@motorespersianas.com

Tel.: +34 93 100 09 15
+34 91 101 93 89

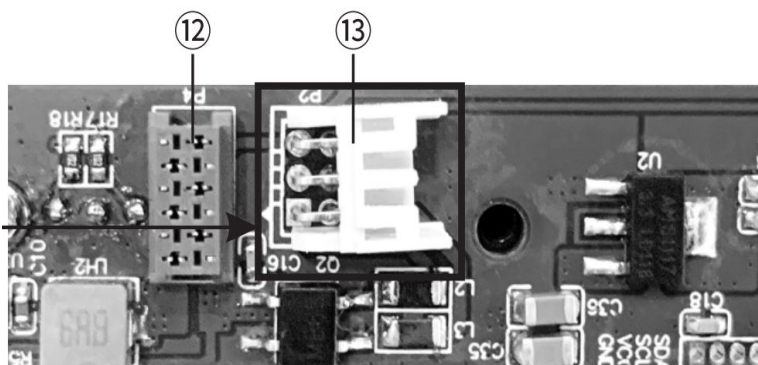
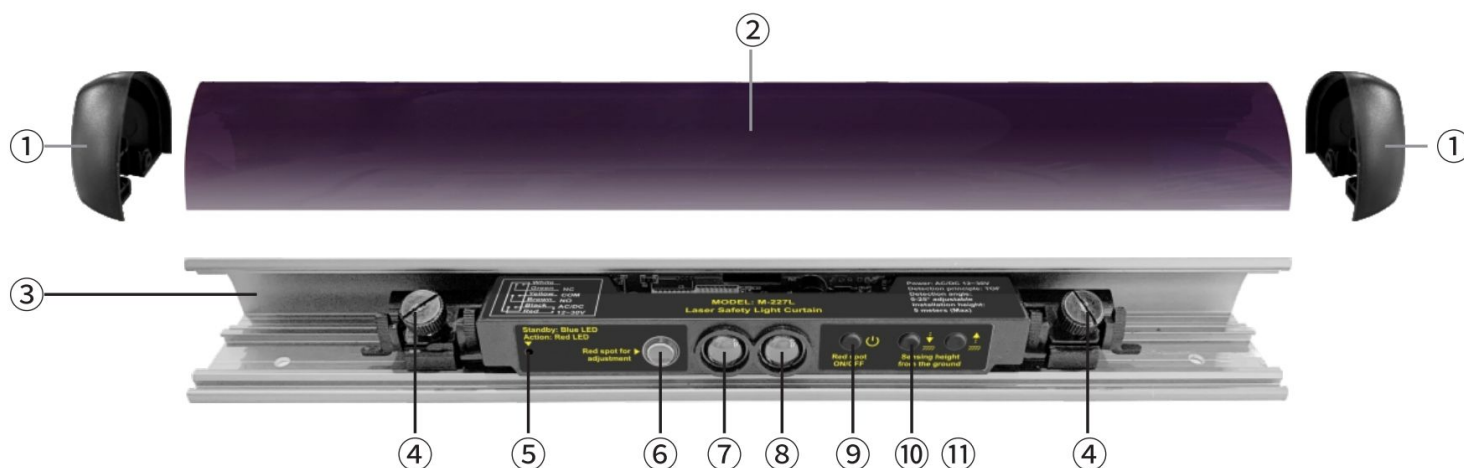
Dirección: C. Ferrocarrils Catalans 43, local. 08038 Barcelona

www.motorespersianas.com

ESPECIFICACIONES

Especificación	
Tiempo de detección-reacción	Menor a 50 ms
Ángulo de detección	de 0 a 25 ° ajustables
Altura máxima de instalación	5 metros si está fijado en pared, 3.5m si está fijado en la propia puerta.
Temperatura de trabajo	20°C~60°C
Voltaje	AC/DC 12 ~ 30V
Corriente en reposo	50mA (12V)
Corriente en trabajo	90mA (12V)
Señal de entrada	Relé NC o NO
Principio de detección	Time-of-Flight technology (TOF)
Modo de detección	En movimiento o en estático
Instrucciones LED	Indicador LED. AZUL: en reposo sin detectar. ROJO: Detectando

VISTA Y PARTES DEL PRODUCTO

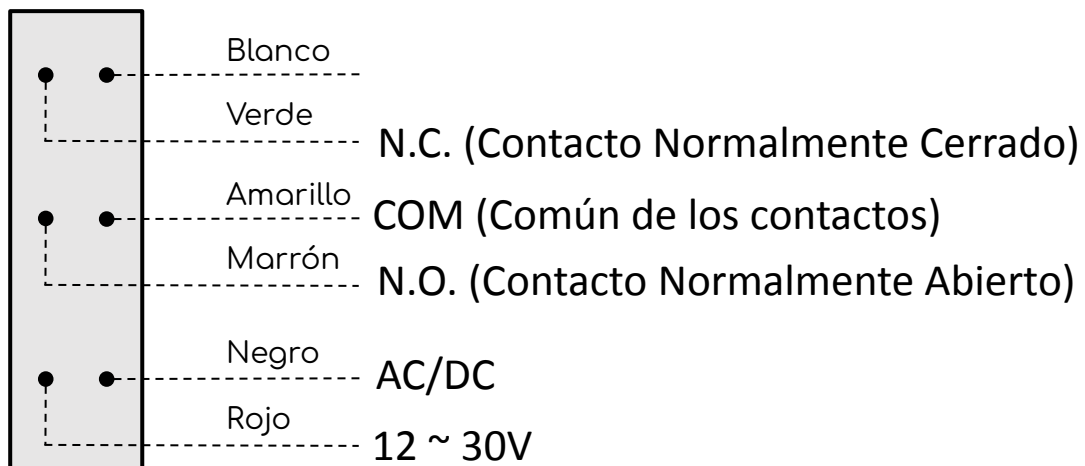
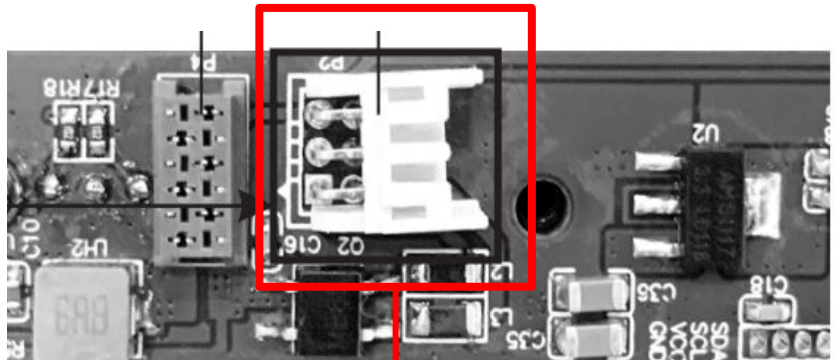


NOTA

Dependiendo de cada instalación, puede ser necesario desmontar la tapa izquierda o bien la tapa derecha. Para hacerlo, afloje los tornillos y, a continuación, retire la cubierta del extremo correspondiente y posteriormente la cubierta frontal.

Número	Componente
1	Tapas laterales
2	Tapa frontal
3	Estructura de aluminio
4	Soportes de montaje
5	Indicador LED
6	Posicionamiento del punto rojo (Para ajustes del sensor)
7	Emisor
8	Receptor
9	Interruptor para realizar el ajuste del posicionamiento del punto rojo
10	Acercar al suelo la profundidad de escaneo
11	Alejar del suelo la profundidad de escaneo
12	Interfaz de cables
13	Pin de conexiones principales

DIAGRAMA DE CONEXIÓN



INSTALACIÓN

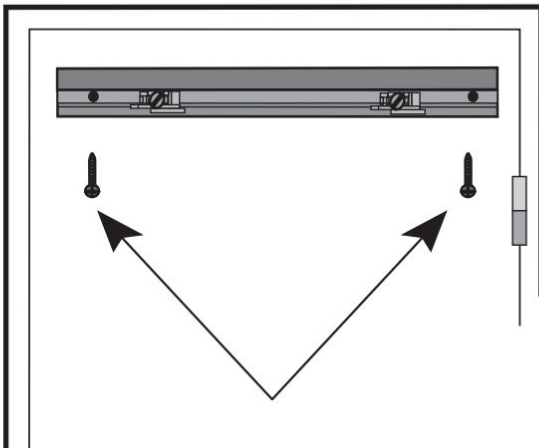
PASO 1

Afloje los dos tornillos del soporte de montaje y retire el sensor de la estructura de aluminio



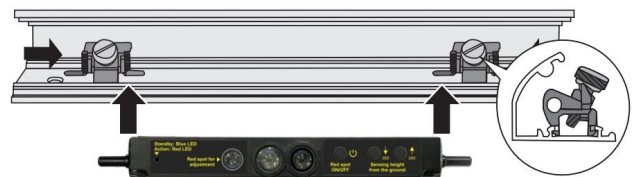
PASO 2

Instale la estructura de aluminio en la puerta.



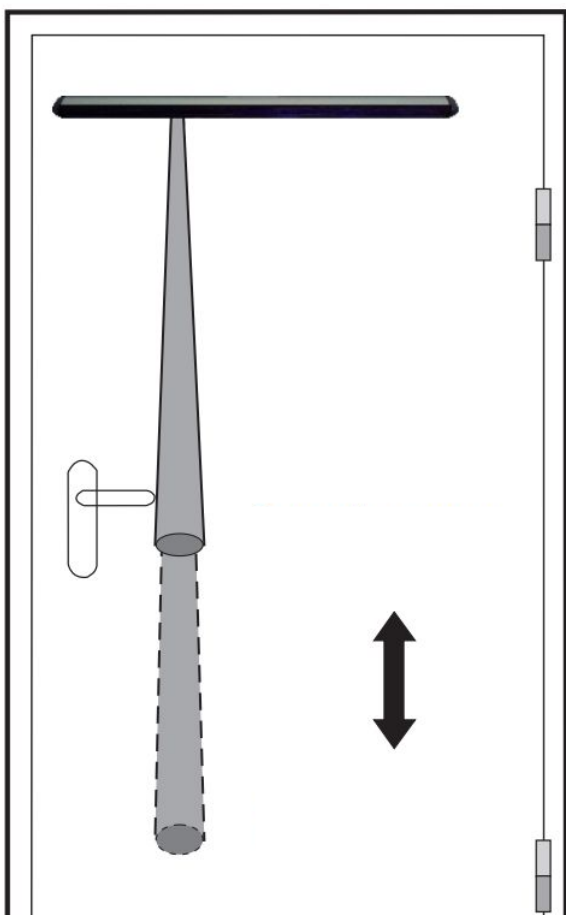
PASO 3

Afloje los tornillos antes de conectar los soportes de montaje a la estructura de aluminio. Coloque los sensores en ella y apriete los dos tornillos del soporte de montaje al sensor.



PROGRAMACIÓN DEL ENTORNO

La primera auto-lectura se realizará transcurridos 8 segundos después de la alimentación del sensor. Cuando se emita un pitido corto y se vea una luz azul parpadear, significa que está en el proceso para escanear el fondo. Cuando se emita un pitido largo, el aprendizaje se habrá completado, la luz azul estará siempre encendida y el sistema podrá funcionar con normalidad. Gracias al interruptor para realizar el ajuste del posicionamiento del punto rojo podemos ajustar el límite del fondo del entorno donde queremos que el sensor trabaje. Cada vez que acabe de ajustar definitivamente la posición del láser, por favor, apague y vuelva a encender el motor donde esta conectado el sensor. Generalmente, no se requiere ningún ajuste especial. El alcance de escaneo de la altura predeterminada de fábrica es de unos 35 cm desde el suelo. En caso de necesitar un ajuste concreto deberá seguir los siguientes pasos:



PASOS

El rango de altura total consta de 7 niveles. Pulse los botones mostrados en la imagen para acercar o alejar la altura respecto al suelo del alcance de detección del sensor. Cada vez que pulse el botón alejará o acercará el rango unos 5 cm. Si se emite dos pitidos seguidos significa que está en uno de los dos límites.



Acercar al suelo

Ajuste del modo de trabajo



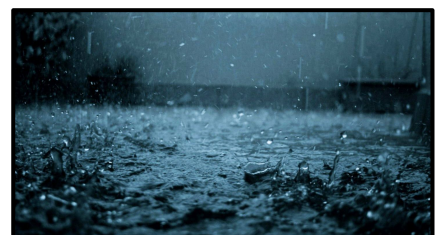
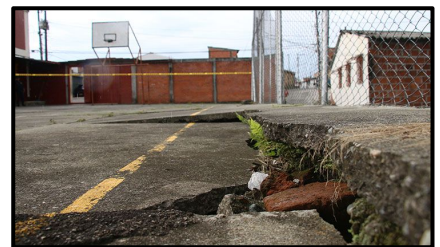
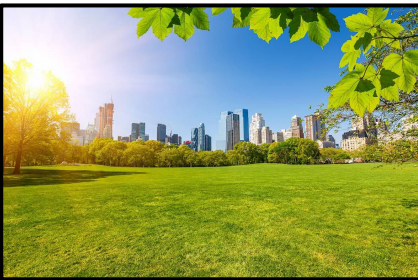
MODO NORMAL

Apriete y mantenga el botón 3s. Se emitirá un pitido largo y el modo de trabajo normal habrá sido establecido

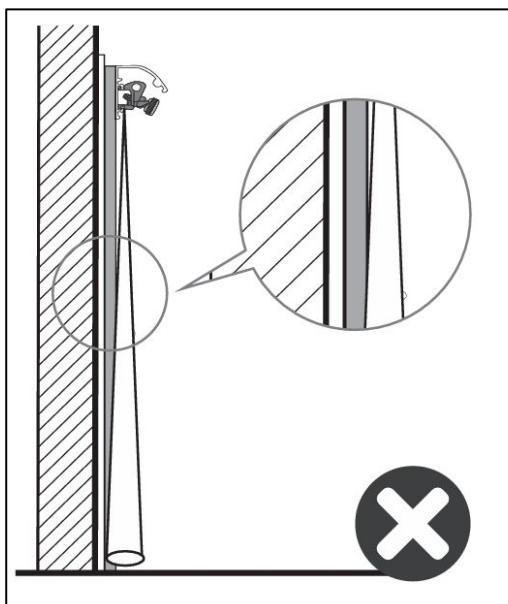
MODO ESTABLE

Apriete y mantenga el botón 3s. Se emitirá un pitido largo y el modo de trabajo estable habrá sido establecido

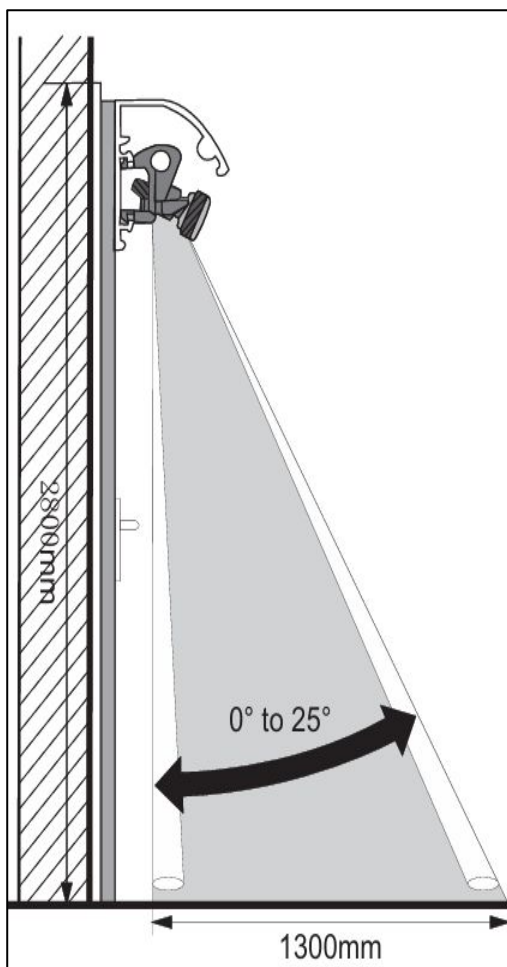
El modo estable se recomienda cuando hay factores ambientales inestables como hojas movidas por el viento, terrenos desequilibrados y/o zonas donde llueve con frecuencia. El modo predeterminado de fábrica es el modo normal, un modo apto para zonas donde no hay factores habituales externos que influyan en el recorrido de la puerta.



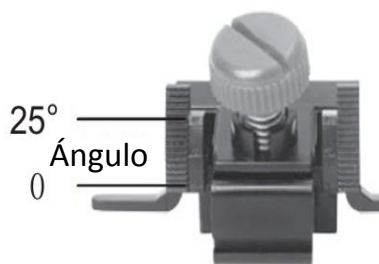
OTROS AJUSTES Y OBSERVACIONES



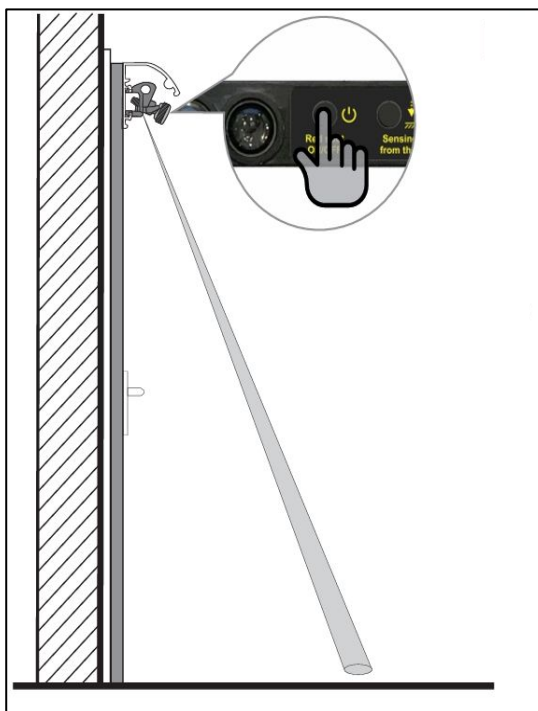
Cuando instale el sensor en la puerta asegúrese que el ángulo de inclinación del sensor respecto a la misma sea mayor de 15° para evitar que el sensor detecte la misma puerta



Ajuste el ángulo de ambos lados para que sea el mismo. En caso contrario el sensor queda desnivelado en la propia estructura de aluminio. Utilice el tornillo de fijación de soporte para poder ajustar el ángulo de inclinación manualmente. Una vez ajustado, apriete los tornillos para fijar la posición deseada



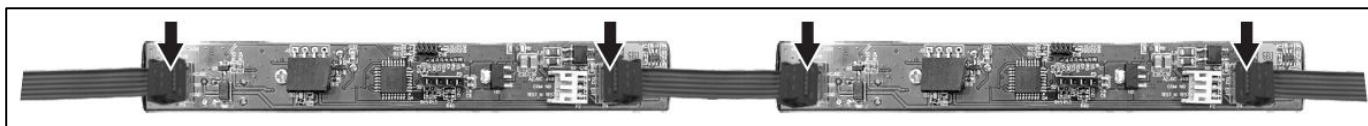
OTROS AJUSTES Y OBSERVACIONES



Ajuste el posicionamiento del punto rojo mediante los botones correspondientes (Indicados en la página 2). Confirme la posición límite del haz de detección.



Ajuste y apriete los tornillos de soporte una vez hayas acabado de realizar todos los ajustes para fijar y estabilizar el sensor en la estructura de aluminio



Se pueden conectar múltiples sensores mediante las conexiones señaladas por flechas en la imagen superior.

The image features a central white circle containing a yellow circle with the letters 'M&B' in black. The background is split diagonally from the top-left to the bottom-right, with black on the upper-left and yellow on the lower-right. The white circle is centered on the diagonal line.

M&B